CUADRO RESUMEN de FÓRMULAS de DISTANCIAS

	PUNTO $Q(x_1, y_1, z_1)$	RECTA $r: \{ \vec{A}_r, \vec{u}_r \}$	PLANO $\pi: Ax+By+Cz+D=0$
PUNTO $P(x_0, y_0, z_0)$	$d(P, Q) = \ \vec{PQ}\ =$ $= \sqrt{(x_1 - x_0)^2 + (y_1 - y_0)^2 + (z_1 - z_0)^2}$	$d(P, r) = \frac{\ \vec{PA}_r \times \vec{u}_r\ }{\ \vec{u}_r\ } \quad (1)$	$d(P, \pi) = \frac{ Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D }{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$ <p style="text-align: right;">(2)</p>
RECTA $s: \{ \vec{A}_s, \vec{u}_s \}$		<p style="text-align: center;">r // s:</p> <p style="text-align: center;">Coger un punto cualquiera de una de ellas y hallar su distancia a la otra, mediante (1)</p> <hr/> <p style="text-align: center;">r y s se cruzan:</p> $d(r, s) = \frac{\ \vec{[A_r A_s, u_r, u_s]}\ }{\ \vec{u}_r \times u_s\ }$ <p style="text-align: center;"> $\perp$ común: $\begin{cases} \pi: \{ \vec{A}_r, \vec{u}_r, \vec{u}_r \times u_s \} \\ \pi': \{ \vec{A}_s, \vec{u}_s, \vec{u}_r \times u_s \} \end{cases}$ </p>	<p style="text-align: center;">Coger un punto cualquiera de la recta y hallar su distancia al plano, mediante (2)</p>
PLANO			<p style="text-align: center;">Coger un punto cualquiera de cualquiera de los dos planos y hallar su distancia al otro plano, mediante (2)</p>

CUADRO RESUMEN de FÓRMULAS de ÁNGULOS

	RECTA $\vec{u}_s$	PLANO $\vec{n}_\pi$
RECTA $\vec{u}_r$	$\cos \alpha = \frac{ \vec{u}_r \cdot \vec{u}_s }{\ \vec{u}_r\ \cdot \ \vec{u}_s\ }$	$\text{sen } \alpha = \frac{ \vec{u}_r \cdot \vec{n}_\pi }{\ \vec{u}_r\ \cdot \ \vec{n}_\pi\ }$
PLANO $\vec{n}_{\pi'}$		$\cos \alpha = \frac{ \vec{n}_\pi \cdot \vec{n}_{\pi'} }{\ \vec{n}_\pi\ \cdot \ \vec{n}_{\pi'}\ }$