

PRUEBA DE ACCESO (LOGSE)**UNIVERSIDAD DE VALENCIA****SEPTIEMBRE – 2008**

(RESUELTOS por Antonio Menguiano)

MATEMÁTICAS II**Tiempo máximo: 1 hora y 30 minutos**

Se elegirán TRES bloques y se hará un problema de cada uno de ellos.

Cada estudiante podrá disponer de una calculadora científica o gráfica. Se prohíbe su utilización indebida (guardar fórmulas o texto en memoria). Se utilice o no la calculadora, los resultados analíticos y gráficos deberán estar debidamente justificados.

BLOQUE 1.- ÁLGEBRA LINEAL.

1º) Dada la matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ y el vector $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, se pide obtener razonadamente:

- a) El vector X tal que $AX = OX$.
- b) Todos los vectores X tales que $AX = 3X$.
- c) Todos los vectores X tales que $AX = 2X$.

a)

$$AX = OX \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad ;: \quad \begin{pmatrix} x - y \\ 2x + 4y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x - y = x \\ 2x + 4y = y \end{array} \right\} \begin{array}{l} y = 0 \\ 2x + 3y = 0 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \underline{x=0} \Rightarrow \underline{\underline{X = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}}}$$

b)

$$AX = 3X \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \end{pmatrix} \quad ;: \quad \begin{pmatrix} x - y \\ 2x + 4y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \end{pmatrix} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x - y = 3x \\ 2x + 4y = 3y \end{array} \right\} \begin{array}{l} 2x + y = 0 \\ 2x + y = 0 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 2x + y = 0 \quad ;: \quad y = -2x \Rightarrow \underline{\underline{X = \begin{pmatrix} x \\ -2x \end{pmatrix}, \quad \forall x \in \mathbb{R}}}$$

c)

$$AX = 2X \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix} \quad ; ; \quad \begin{pmatrix} x - y \\ 2x + 4y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x - y = 2x \\ 2x + 4y = 2y \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} x + y = 0 \\ 2x + 2y = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} x + y = 0 \\ x + y = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow x + y = 0 \quad ; ; \quad y = -x \Rightarrow \underline{\underline{X = \begin{pmatrix} x \\ -x \end{pmatrix}, \quad \forall x \in \mathbb{R}}}$$

2º) Dado el sistema de ecuaciones lineales $\begin{cases} x + y + z = \alpha + 3 \\ 2x - y + z = \alpha + 1 \\ 3x + \alpha y + 2z = 4 \end{cases}$, se pide:

- Probar que es compatible para todo valor de α .
- Obtener razonadamente el valor de α para el que el sistema es indeterminado.
- Resolver el sistema cuando $\alpha = 0$, escribiendo los cálculos necesarios para ello.

a)

Las matrices de coeficientes y ampliada son las siguientes:

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 3 & \alpha & 2 \end{pmatrix} \text{ y } M' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \alpha + 3 \\ 2 & -1 & 1 & \alpha + 1 \\ 3 & \alpha & 2 & 4 \end{pmatrix}.$$

El rango de M en función del parámetro α es el siguiente:

$$|M| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 3 & \alpha & 2 \end{vmatrix} = -2 + 2\alpha + 3 + 3 - \alpha - 4 = \alpha = 0 \Rightarrow \underline{\alpha = 0}$$

Para $\alpha \neq 0 \Rightarrow \text{Rango } M = \text{Rango } M' = 3 = n^\circ \text{ incógnitas} \Rightarrow \text{Compatible Determinado}$

$$\text{Para } \alpha = 0 \Rightarrow M' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & 0 & 2 & 4 \end{pmatrix} \Rightarrow \{F_3 = F_1 + F_2\} \Rightarrow \text{Rango } M' = 2$$

Para $\alpha = 0 \Rightarrow \text{Rango } M = \text{Rango } M' = 2 < n^\circ \text{ incógnitas} \Rightarrow \text{Compatible Indeterminado}$

En efecto: el sistema es Compatible $\forall \alpha \in \mathbb{R}$, c.q.p.

b)

Como se ha demostrado en el apartado anterior:

El sistema es Compatible Indeterminado para $\alpha = 0$

c)

$$\text{Para } \alpha = 0 \text{ el sistema resulta: } \begin{cases} x + y + z = 3 \\ 2x - y + z = 1 \\ 3x + 2z = 4 \end{cases}$$

Despreciando una de las ecuaciones, por ejemplo la tercera, y parametrizando una de las incógnitas, por ejemplo $z = \lambda$, resulta:

$$\left. \begin{array}{l} x + y = 3 - \lambda \\ 2x - y = 1 - \lambda \end{array} \right\} \Rightarrow 3x = 4 - 2\lambda \quad ; ; \quad \underline{x = \frac{4}{3} - \frac{2}{3}\lambda} \quad ; ; \quad \left. \begin{array}{l} 2x + 2y = 6 - 2\lambda \\ -2x + y = -1 + \lambda \end{array} \right\} \Rightarrow 3y = 5 - \lambda \quad ; ; \quad \underline{y = \frac{5}{3} - \frac{1}{3}\lambda}$$

$$\text{Solución: } \left\{ \begin{array}{l} x = \frac{4}{3} - \frac{2}{3}\lambda \\ y = \frac{5}{3} - \frac{1}{3}\lambda, \quad \forall \lambda \in R \\ z = \lambda \end{array} \right.$$

BLOQUE 2.- GEOMETRÍA.

1º) Dados los planos $\pi_1 \equiv x + y + z = 3$ y $\pi_2 \equiv x + y - \alpha z = 0$, se pide calcular razonadamente:

a) El valor de α para que los planos π_1 y π_2 sean perpendiculares y, para este valor de α , obtener las ecuaciones paramétricas de la recta intersección de esos dos planos.

b) El valor de α para que los planos π_1 y π_2 sean paralelos y, para este valor de α , obtener la distancia entre los dos planos.

a)

Los vectores normales de los planos son $\vec{v}_1 = (1, 1, 1)$ y $\vec{v}_2 = (1, 1, -\alpha)$.

Los planos son perpendiculares cuando lo sean sus vectores normales, o sea, cuando el producto escalar de los vectores normales sea cero:

$$\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = (1, 1, 1) \cdot (1, 1, -\alpha) = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot (-\alpha) = 1 + 1 - \alpha = 2 - \alpha = 0 \Rightarrow \underline{\underline{\alpha = 2}}$$

Para el valor de $\alpha = 2$ la ecuación de la recta r que determinan los planos, expresada por unas ecuaciones implícitas es $r \equiv \begin{cases} x + y + z - 3 = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{cases}$.

La expresión de r por unas ecuaciones paramétricas es como sigue:

$$r \equiv \begin{cases} x + y + z - 3 = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{cases} \Rightarrow \underline{\underline{x = \lambda}} \Rightarrow \begin{cases} y + z = 3 - \lambda \\ y - 2z = -\lambda \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y + z = 3 - \lambda \\ -y + 2z = \lambda \end{cases} \Rightarrow 3z = 3 \quad ; ; \quad \underline{\underline{z = 1}}$$

$$y - 2z = -\lambda \quad ; ; \quad y = -\lambda + 2z = -\lambda + 2 = \underline{\underline{2 - \lambda}} = y$$

$$\underline{\underline{r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = 2 - \lambda \\ z = 1 \end{cases}}}$$

b)

Los planos son paralelos cuando lo sean sus vectores normales, o sea, cuando las componentes son proporcionales:

$$\frac{1}{1} = \frac{1}{1} = \frac{1}{-\alpha} \Rightarrow \underline{\underline{\alpha = -1}}. \text{ El plano resulta } \pi_2 \equiv x + y + z = 0$$

La distancia entre dos planos paralelos es la misma que la distancia de un punto de uno de los plano al otro.

Por ejemplo, un punto del plano $\pi_1 \equiv x + y + z = 3$ es $A(1, 1, 1)$.

Sabiendo que la distancia del punto $P_0(x_0, y_0, z_0)$ al plano genérico de ecuación $\pi \equiv Ax + By + Cz + D = 0$ es $d(P_0, \pi) = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$.

Aplicando la fórmula al plano $\pi_2 \equiv x + y + z = 0$ y al punto $A(1, 1, 1)$ es:

$$d(\pi_1, \pi_2) = d(P, \pi_2) = \frac{|1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1|}{\sqrt{1^2 + 1^2 + 1^2}} = \frac{|1+1+1|}{\sqrt{1+1+1}} = \frac{3}{\sqrt{3}} = \frac{3\sqrt{3}}{3} = \underline{\underline{\sqrt{3} u = d(\pi_1, \pi_2)}}$$

2º) Dados el punto $O(0, 0, 0)$ y el plano $\pi \equiv x + y + z = 6$, se pide calcular razonadamente:

a) La ecuación de la recta r que pasa por O y es perpendicular al plano π .

b) Las coordenadas del punto P simétrico de O respecto del plano π .

c) La ecuación del plano π' que contiene al eje X y a la recta r .

a)

Un vector normal al plano $\pi \equiv x + y + z = 6$ es $\vec{n} = (1, 1, 1)$.

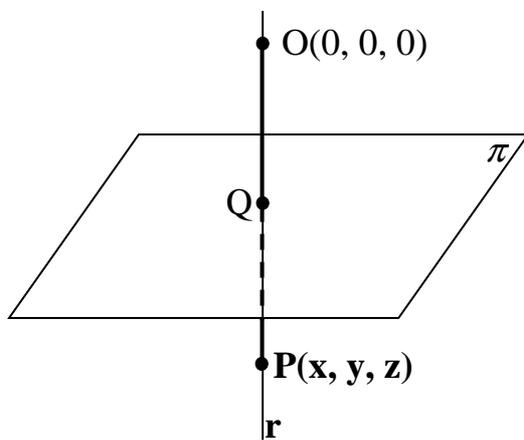
Un vector director de la recta r es cualquiera que sea linealmente dependiente (paralelo) al vector normal del plano, o sea, puede ser el mismo.

La ecuación de la recta pedida r , dada por unas ecuaciones continuas es:

$$\underline{\underline{r \equiv x = y = z}}$$

b)

La expresión de la recta r por unas ecuaciones paramétricas es $r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = \lambda \end{cases}$.



El punto Q , intersección del plano π con la recta r , tiene que satisfacer las ecuaciones de ambos, por lo tanto:

$$\left. \begin{array}{l} \pi \equiv x + y + z = 6 \\ r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = \lambda \end{cases} \end{array} \right\} \Rightarrow \lambda + \lambda + \lambda = 6 \quad ; ; \quad 3\lambda = 6 \quad ; ; \quad \underline{\underline{\lambda = 2}}$$

El punto de corte es $Q(2, 2, 2)$.

Para que P sea el punto simétrico de O con respecto a π , tiene que cumplirse que:

$$\vec{OQ} = \vec{QP} \Rightarrow Q - O = P - Q \quad ; ; \quad (2, 2, 2) - (0, 0, 0) = (x, y, z) - (2, 2, 2) \quad ; ;$$

$$(2, 2, 2) = (x - 2, y - 2, z - 2) \Rightarrow \begin{cases} x - 2 = 2 \rightarrow \underline{\underline{x = 4}} \\ y - 2 = 2 \rightarrow \underline{\underline{y = 4}} \\ z - 2 = 2 \rightarrow \underline{\underline{z = 4}} \end{cases} \Rightarrow \underline{\underline{P(4, 4, 4)}}$$

c)

El eje X es la recta cuyo vector director puede ser $\vec{w} = (1, 0, 0)$.

La recta r tiene como vector director $\vec{v} = (1, 1, 1)$.

El plano π' que contiene al eje X y a la recta r tiene como vectores directores a los de las rectas y, además, sabemos que pasa por el origen; su ecuación general es la siguiente:

$$\pi'(O; \vec{v}, \vec{w}) \equiv \begin{vmatrix} x & y & z \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0 \quad ;; \quad \underline{\underline{\pi' \equiv y - z = 0}}$$

BLOQUE 3.- ANÁLISIS.

1º) Dada la función $f(t) = at + b$ (con a y b constantes reales), se define $F(x) = x \int_1^{x+1} f(t) dt$.
Se pide obtener razonadamente:

a) La integral $\int_1^{x+1} f(t) dt$.

b) La expresión de la derivada $F'(x)$ de la función $F(x)$.

c) La relación entre los valores a y b para la que se verifica: $F''(0) = 0$.

a)

$$\begin{aligned} \int_1^{x+1} f(t) dt &= \int_1^{x+1} (at + b) dt = \left[\frac{at^2}{2} + bt \right]_1^{x+1} = \left[\frac{a \cdot (x+1)^2}{2} + b \cdot (x+1) \right] - \left(\frac{a \cdot 1^2}{2} + b \cdot 1 \right) = \\ &= \frac{a(x^2 + 2x + 1)}{2} + bx + b - \frac{a}{2} - b = \frac{ax^2 + 2ax + a}{2} + bx - \frac{a}{2} = \frac{ax^2 + 2ax + a + 2bx - a}{2} = \\ &= \frac{ax^2 + 2ax + 2bx}{2} = \underline{\underline{\frac{a}{2}x^2 + (a+b)x}} \end{aligned}$$

b)

Teniendo en cuenta lo obtenido en el apartado anterior, el valor de $F(x)$ es el siguiente:

$$F(x) = x \int_1^{x+1} f(t) dt = x \cdot \left[\frac{a}{2}x^2 + (a+b)x \right] = \underline{\underline{\frac{a}{2}x^3 + (a+b)x^2 = F(x)}}.$$

Su derivada es la siguiente: $F'(x) = \underline{\underline{\frac{3a}{2}x^2 + 2(a+b)x}}$

c)

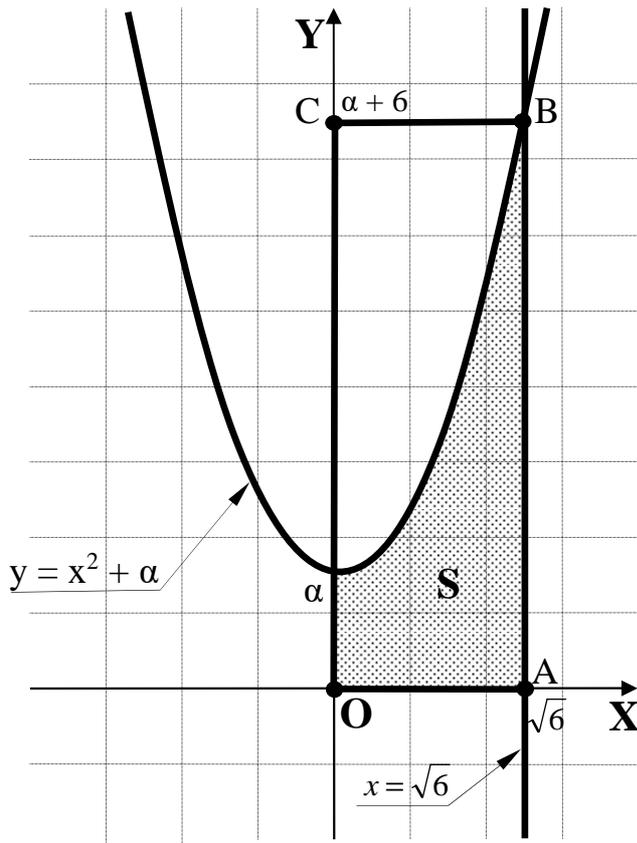
$$F''(x) = 3ax + 2(a+b) \Rightarrow F''(0) = 0 \Rightarrow 2(a+b) = 0 \quad ; \quad a+b=0 \Rightarrow \underline{\underline{a=-b}}$$

2º) Para cada número real positivo α , se considera la función $g(x) = x^2 + \alpha$. Se pide calcular razonadamente:

a) El área de la región del plano limitada por el eje X, el eje Y, la recta $x = \sqrt{6}$ y la curva $y = g(x)$.

b) El valor de α para el que la curva $y = x^2 + \alpha$ divide al rectángulo de vértices $O(0, 0)$, $A(\sqrt{6}, 0)$, $B(\sqrt{6}, 6 + \alpha)$ y $C(0, 6 + \alpha)$ en dos regiones de igual área.

a)



La representación gráfica de la situación es, aproximadamente, la que se refleja en la figura adjunta.

El área pedida, en función del número real α es la siguiente:

$$\begin{aligned}
 S &= \int_0^{\sqrt{6}} (x^2 + \alpha) \cdot dx = \left[\frac{x^3}{3} + \alpha x \right]_0^{\sqrt{6}} = \\
 &= \left(\frac{\sqrt{6}^3}{3} + \alpha \cdot \sqrt{6} \right) - 0 = \frac{6\sqrt{6}}{3} + \sqrt{6} \alpha = \\
 &= 2\sqrt{6} + \sqrt{6} \alpha = \underline{\underline{\sqrt{6} (2 + \alpha) u^2 = S}}
 \end{aligned}$$

b)

Teniendo en cuenta que el área del rectángulo es $S_R = (a+6)\sqrt{6} u^2$, el valor de α se deduce de la forma siguiente:

$$S_R = 2S \Rightarrow (a+6)\sqrt{6} = 2 \cdot \sqrt{6} (2 + \alpha) \quad ; ; \quad a+6 = 4 + 2\alpha \Rightarrow \underline{\underline{\alpha = 2}}$$

BLOQUE 4.- RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS.

1º) Un móvil se mueve con velocidad constante de 2 m/s, en el primer cuadrante, sobre la recta $x = 1$, partiendo del punto $M(1, 0)$ situado a 1 metro del origen. Se pide obtener razonadamente:

- Las coordenadas del punto $M(t)$ donde está situado el móvil después de t segundos.
- La función $m(t)$ igual a la pendiente de la recta que pasa por el punto $O(0, 0)$ y por el punto $M(t)$.
- La derivada de la función $m(t)$.

- a) -----
Las coordenadas del punto $M(t)$, teniendo en cuenta el punto de partida M y la velocidad $v = 2$ m/s es: $\left. \begin{array}{l} x \rightarrow 1 \\ y \rightarrow 2t \end{array} \right\}$.

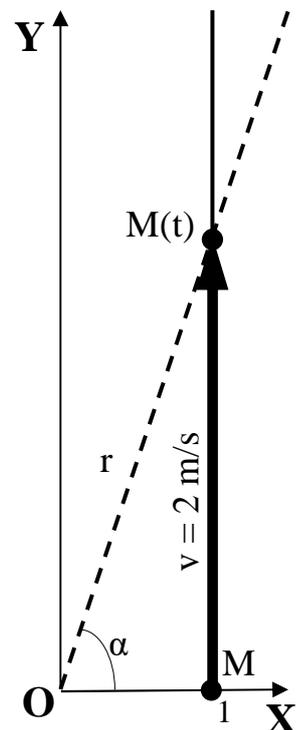
Después de t segundos el móvil se encuentra en el punto siguiente: $M(t) \equiv (1, 2t)$.

- b) La pendiente de la recta r es la tangente del ángulo α :
 $m = \operatorname{tag} \alpha = \frac{2t}{1} = 2t$.

La función pedida es $m(t) = 2t$.

- c) La derivada de la función $m(t)$ es la siguiente:

$$\underline{\underline{m'(t) = 2}}$$

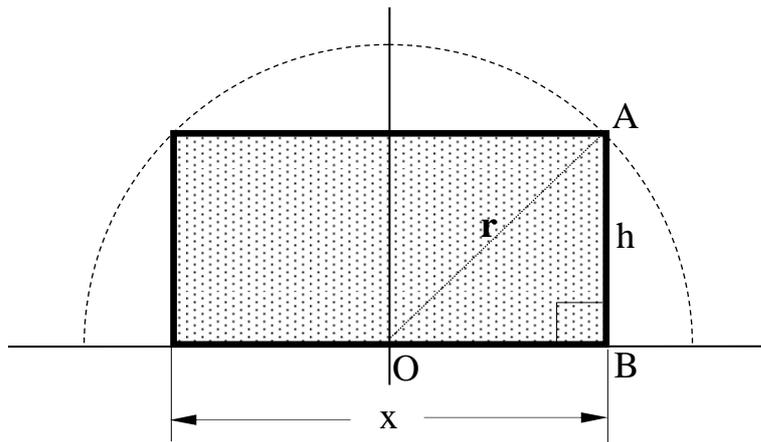


2º) En un terreno con forma de semicírculo de radio $r = \sqrt{50}$ metros, se dibuja un rectángulo que tiene dos vértices sobre la semicircunferencia del perímetro del terreno. Los otros dos vértices del rectángulo están sobre el segmento rectilíneo de dicho perímetro y distan x metros. Obtener razonadamente:

a) El área del rectángulo en función de x .

b) El valor de x para el que es máxima el área del rectángulo.

a)



Del triángulo rectángulo OAB y teniendo en cuenta que el radio de la circunferencia $r = \sqrt{50}$, el valor de h en función de x es:

$$h = \sqrt{r^2 - \left(\frac{x}{2}\right)^2} = \sqrt{(\sqrt{50})^2 - \frac{x^2}{4}} =$$

$$= \sqrt{50 - \frac{x^2}{4}} = \sqrt{\frac{200 - x^2}{4}} =$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{200 - x^2} = h.$$

El área del rectángulo es la siguiente:

$$S = x \cdot h = x \cdot \frac{1}{2} \cdot \sqrt{200 - x^2} = \frac{1}{2} \sqrt{200x^2 - x^4} = \frac{x}{2} \sqrt{200 - x^2} = S$$

b)

El área será máxima cuando su derivada sea cero:

$$S' = \frac{1}{2} \cdot \frac{400x - 4x^3}{2\sqrt{200x^2 - x^4}} = \frac{100x - x^3}{\sqrt{200x^2 - x^4}} = \frac{100x - x^3}{x\sqrt{200 - x^2}} = \frac{100 - x^2}{\sqrt{200 - x^2}} = 0 \Rightarrow 100 - x^2 = 0 \ ; \ ;$$

$$x = \sqrt{100} = \pm 10$$

Solución: $x = 10$ metros.
